

273.

NOTE SUR LA TRANSFORMATION DE TSCHIRNHAUSEN.

[From the *Journal für die reine und angewandte Mathematik* (Crelle), tom. LVIII. (1861), pp. 259—262.]

ON trouve dans le mémoire de M. Hermite "Sur quelques théorèmes d'algèbre et la résolution de l'équation du quatrième degré" (*Comptes Rendus*, t. XLVI. p. 961, 1858) un théorème très-important relatif à la transformation de Tschirnhausen, à l'aide de laquelle une équation $f(x)=0$ est transformée en une autre du même degré en y par la substitution $y = \phi x$, où ϕx désigne une fonction rationnelle. En considérant pour fixer les idées une équation du quatrième degré

$$(a, b, c, d, e \chi x, 1)^4 = 0,$$

M. Hermite donne à l'équation $y = \phi x$ la forme que voici,

$$y = aT + (ax + 4b) T_0 + (ax^2 + 4bx + 6c) T_1 + (ax^3 + 4bx^2 + 6cx + 4d) T_2,$$

et il fait voir que les coefficients de la transformée en y ont la propriété suivante: toute fonction de ces coefficients, laquelle exprimée en fonction de $a, b, c, d, e, T, T_0, T_1, T_2$ ne contient pas T , est un *invariant*, c. à d. un invariant des deux fonctions

$$(a, b, c, d, e \chi \xi, \eta)^4, (T_0, T_1, T_2 \chi \eta, -\xi)^2.$$

Cela revient à dire qu'en supposant la valeur de T déterminée de manière à faire évanouir dans l'équation en y le coefficient du second terme (de y^2), les autres coefficients seront des invariants, de sorte que, si dans le polynome en y qui est égalé à zéro on considère y comme une constante absolue, le polynome tout entier sera un invariant des deux fonctions ci-dessus mentionnées. On trouve sans peine la valeur que doit avoir T , elle est donnée par l'équation

$$0 = aT + 3bT_0 + 3cT_1 + dT_2,$$

ce qui conduit pour y à la valeur

$$y = (ax + 3) T_0 + (ax^2 + 4bx + 3c) T_1 + (ax^3 + 4bx^2 + 6cx + 3d) T_2,$$

et en même temps la transformée en y aura la propriété dont il s'agit.

Par rapport à la forme de l'expression que l'on vient de trouver pour y il est bon de remarquer que les coefficients numériques qu'on y rencontre, hormis ceux du terme en x^0 , ou de $bT_0 + 3cT_1 + 3dT_2$, sont les coefficients de la puissance $(1, 1)^4$, tandis que les coefficients qui ont été désignés comme faisant exception sont ceux de la puissance $(1, 1)^3$. Une remarque pareille s'applique au cas général. Pour démontrer le théorème énoncé, je représente l'équation qui vient d'être écrite par $y = V$, la transformée en y sera donc

$$(y - V_1)(y - V_2)(y - V_3)(y - V_4) = 0,$$

où V_1, V_2, V_3, V_4 sont ce que devient V lorsqu'on y substitue successivement pour x les quatre racines de l'équation $(a, b, c, d, e\chi x, 1)^4 = 0$. Or, en considérant y comme une constante, pour que l'expression qui forme la première partie de l'équation que l'on vient d'écrire soit un invariant, les conditions à remplir consistent en ce que cette expression se réduise à zéro au moyen de l'un et l'autre des opérateurs

$$\begin{aligned} a\hat{\partial}_b + 2b\hat{\partial}_c + 3c\hat{\partial}_d + 4d\hat{\partial}_e - (T_2\partial_{T_1} + 2T_1\partial_{T_0}), \\ 4b\hat{\partial}_a + 3c\hat{\partial}_b + 2d\hat{\partial}_c + e\hat{\partial}_d - (2T_1\partial_{T_2} + T_0\partial_{T_1}). \end{aligned}$$

Ces conditions seront satisfaites si chacun des facteurs $y - V_1$, etc. est doué de cette même propriété, c. à d. si $y - V$, ou plus simplement si V , en y faisant x égal à l'une des racines de l'équation en x , se réduit à zéro au moyen de l'un et l'autre des deux opérateurs ci-dessus écrits. Je considère le premier des deux opérateurs et pour abrégé je le désigne par

$$\Delta - (T_2\partial_{T_1} + 2T_1\partial_{T_0}).$$

Pour avoir ΔV , il faut d'abord former la valeur de Δx . On l'obtient en opérant avec Δ sur l'équation $(a, b, c, d, e\chi x, 1)^4 = 0$, ce qui donne

$$(a, b, c, d\chi x, 1)^3 \Delta x + (a, b, c, d\chi x, 1)^2 = 0, \text{ ou } \Delta x = -1.$$

La partie de ΔV qui dépend de la variation de x est par conséquent

$$-aT_0 + (-2ax - 4b)T_1 + (-3ax^2 - 8bx - 6c)T_2.$$

Pour l'autre partie de ΔV on trouve aisément

$$aT_0 + (4ax + 6b)T_1 + (4ax^2 + 12bx + 9c)T_2,$$

et de là en ajoutant

$$\Delta V = 2(ax + b)T_1 + (ax^2 + 4bx + 3c)T_2$$

ce qui est précisément égal à

$$(T_2\partial_{T_1} + 2T_1\partial_{T_0})V.$$

Donc V se réduit à zéro par l'opérateur

$$\Delta - (T_2 \partial_{T_1} + 2T_1 \partial_{T_2}).$$

De même en représentant le second opérateur par

$$\nabla - (2T_1 \partial_{T_2} + T_0 \partial_{T_1})$$

on trouve d'abord

$$(a, b, c, d \chi x, 1)^3 \nabla x + x \cdot (b, c, d, e \chi x, 1)^3 = 0,$$

mais en ayant égard à l'équation $(a, b, c, d, e \chi x, 1)^4 = 0$ la valeur de ∇x se réduit à $\Delta x = x^2$. La partie de ∇V due à la variation de x est par conséquent

$$ax^2 T_0 + (2ax^3 + 4bx^2) T_1 + (3ax^4 + 8bx^3 + 6cx^2) T_2.$$

L'autre partie de ∇V est

$$(4bx + 3c) T_0 + (4bx^2 + 12cx + 6d) T_1 + (4bx^3 + 12cx^2 + 12dx + 3c) T_2.$$

En les ajoutant, le coefficient de T_2 s'évanouit en vertu de l'équation en x , et l'on trouve

$$\nabla V = (ax^2 + 4bx + 3c) T_0 + 2(ax^3 + 4bx^2 + 6cx + 3d) T_1,$$

ce qui est précisément égal à

$$(2T_1 \partial_{T_2} + T_0 \partial_{T_1}) V.$$

V se réduit donc à zéro au moyen de l'opérateur

$$\nabla - (2T_1 \partial_{T_2} + T_0 \partial_{T_1}),$$

ce qui achève la démonstration dont il s'agissait. Il va sans dire que la démonstration serait conduite d'une manière semblable pour une équation de degré quelconque. Pour avoir l'exemple le plus simple, je prends les équations

$$(a, b, c, d \chi x, 1)^3 = 0,$$

$$y = (ax + b) T_0 + (ax^2 + 3bx + 2c) T_1,$$

et pour effectuer l'élimination j'écris

$$yx = (ax^2 + bx) T_0 + (-cx - d) T_1,$$

$$yx^2 = (-2bx^2 - 3cx - d) T_0 + (-cx^2 - dx) T_1.$$

Maintenant on a les trois équations

$$0 = bT_0 + 2cT_1 - y + x(aT_0 + 3bT_1) + x^2 \cdot aT_1,$$

$$0 = -dT_1 + x(bT_0 - cT_1 - y) + x^2 \cdot aT_0,$$

$$0 = -dT_0 + x(-3cT_0 - dT_1) + x^2(-2bT_0 - cT_1 - y).$$

donc l'équation en y est

$$\begin{vmatrix} y - bT_0 - 2cT_1, & -aT_0 - 3bT_1, & -aT_1 \\ dT_1, & y - bT_0 + cT_1, & -aT_0 \\ dT_0, & 3cT_0 + dT_1, & y + 2bT_0 + cT_1 \end{vmatrix} = 0.$$

En ordonnant ce déterminant suivant les puissances de y , les coefficients de y^3 , y^2 , y , y^0 deviennent des formes binaires en T_0 , T_1 , des ordres 0, 1, 2, 3. En calculant les valeurs de ces quatre coefficients on les trouve respectivement

$$= 1,$$

$$= 0,$$

$$= 3(ac - b^2, ad - bc, bd - c^2 \chi T_0, T_1)^2,$$

$$= (a^2d - 3abc + 2b^3, 3abd - 6ac^2 + 3b^2c, -3acd + 6b^2d - 3bc^2, -ad^2 + 3bcd - 2c^3 \chi T_0, T_1)^3,$$

c'est-à-dire que l'équation en y est celle-ci :

$$y^3 + 3y(ac - b^2, ad - bc, bd - c^2 \chi T_0, T_1)^2$$

$$+ (a^2d - 3abc + 2b^3, 3abd - 6ac^2 + 3b^2c, -3acd + 6b^2d - 3bc^2, -ad^2 + 3bcd - 2c^3 \chi T_0, T_1)^3 = 0,$$

équation qui remplit en effet la condition ci-dessus mentionnée, d'avoir pour coefficients des invariants des deux formes :

$$(a, b, c, d \chi \xi, \eta)^3, (T_0, T_1 \chi \eta, -\xi).$$

Dans le cas particulier dont il s'agit, la fonction $(T_0, T_1 \chi \eta, -\xi)$ est linéaire, et l'on peut même dire que les coefficients sont des covariants de la seule fonction $(a, b, c, d \chi T_0, T_1)^3$ en y considérant T_0 , T_1 comme les variables.

J'ai cru qu'il y avait de l'intérêt de donner cette vérification. D'ailleurs je remarque qu'au moyen du théorème même on aurait pu trouver tout de suite l'équation en y , en écrivant d'abord $T_1 = 0$, ce qui donne le système

$$(a, b, c, d \chi x, 1)^3 = 0,$$

$$y = (ax + b) T_0,$$

et de là

$$\frac{1}{a}(a, b, c, d \chi y - bT_0, aT_0)^3 = 0$$

ou enfin

$$y^3 + 3y(b^2 - ac) T_0^2 + (a^2d - 3abc + 2b^3) T_1^3 = 0.$$

Les valeurs des coefficients peuvent être complétées, eu égard à ce qu'ils doivent être des invariants de $(a, b, c, d \chi \xi, \eta)^3$, $(T_0, T_1 \chi \eta, -\xi)$ (ou, comme on vient de le dire, des covariants de $(a, b, c, d \chi T_0, T_1)^3$). Mais ce n'est que dans le cas particulier, où les coefficients T_0 , T_1 sont au nombre de deux, que l'on peut réduire la seconde équation à une équation linéaire.

Londres, 18 Avril 1860.