

Über Dyadensummen

von

A. H o b o r s k i (Kraków)

Wir setzen die Theorie der Dyadensummen von Gibbs für den Raum R_3 als bekannt voraus und werden einige — wie es scheint — neue Sätze angeben.

1. Wenn Φ_2 die sog. zweite Dyadensumme für Φ bedeutet und wenn $\Phi_2 = \Phi$ ist, so ist Φ entweder eine Nullsumme oder eine Dyadensumme der Drehung.

Beweis. Ist Φ von der Nullsumme verschieden, so kann Φ weder linear noch eben sein; ist nämlich Φ linear, so ist Φ_2 eine Nullsumme, was der Gleichung $\Phi_2 = \Phi$ widerspricht; ebenso verhält es sich, wenn Φ eben ist, da in diesem Falle Φ_2 linear ist.

Es ist also Φ regulär d. h. es ist seine Discriminante $D(\Phi) \neq 0$. Für jede Dyadensumme Φ besteht die Gleichung:

$$(1) \quad \Phi_2 \times \Phi_c = \Phi_3 \dot{I};$$

infolge der Voraussetzung $\Phi_2 = \Phi$ ist also

$$(2) \quad \Phi \times \Phi_c = \Phi_3 \dot{I}.$$

Daraus erhält man leicht

$$\Phi_3^2 = \Phi_3^3,$$

woraus $\Phi_3 = 1$ folgt, da $\Phi_3 = D(\Phi) \neq 0$ ist. Daraus und aus (2) folgt

$$(3) \quad \Phi \times \Phi_c = \dot{I}.$$

Diese Gleichung sammt $\Phi_3 = 1$ ergibt nach einem Satze von Gibbs, dass Φ die Dyadensumme einer Drehung darstellt.

2. Sind Φ und Ψ zwei Dyadensummen, λ ein Skalar und $\lambda \neq 0$ und ist das skalare Produkt $\Phi \times \Psi = \lambda \dot{I}$, wo \dot{I} die identifizierende Dyadensumme bedeutet, so ist

$$(2) \quad \Phi \times \Psi = \Psi \times \Phi.$$

Beweis. Es ist $\Phi \times (\Psi \times \Phi) = (\Phi \times \Psi) \times \Phi = \lambda \dot{I} \times \Phi = \Phi \times (\lambda \dot{I}) = \Phi \times (\Phi \times \Psi)$, woraus — da Φ regulär sein muss (es ist $\lambda \neq 0$) — unmittelbar folgt, dass (2) zutrifft.

3. Es ist:

$$(3) \quad (\Phi_2)_2 = \Phi_3 \Phi, \quad (\Phi_2)_3 = \Phi_3^2.$$

Beweis. Ist Φ in Dreierform gegeben:

$$(4) \quad \Phi = \sum_{i=1}^3 a_i b_i,$$

so ist

$$\Phi_2 = \frac{1}{2} \sum_{i,k} a_i \wedge a_k b_i \wedge b_k,$$

wenn wir mit \wedge das vektorielle Produkt bezeichnen. Daraus folgt schon leicht die zweite der Relationen (3). Ferner erhält man

$$\begin{aligned} (\Phi_2)_2 &= \frac{1}{8} \sum_{ikjl} (a_i \wedge a_k) \wedge (a_j \wedge a_l) (b_i \wedge b_k) \wedge (b_j \wedge b_l) = \\ &= \frac{1}{8} \sum_{ikjl} [a_k | a_i a_j a_l | - a_i | a_k a_j a_l |] [b_k | b_i b_j b_l | - b_i | b_k b_j b_l |] \\ &= \frac{1}{8} \{ \sum_{ikjl} a_k b_k | a_i a_j a_l | | b_i b_j b_l | + \sum_{ikjl} a_i b_i | a_k a_j a_l | | b_k b_j b_l | - \\ &\quad - \sum_{ikjl} a_k b_i | a_i a_j a_l | | b_k b_j b_l | - \sum_{ikjl} a_i b_k | a_k a_j a_l | | b_i b_j b_l | \}. \end{aligned}$$

Die zwei ersten Summen der letzten Klammer sind gleich; ebenso sind die zwei letzten Summen gleich; es ist also:

$$(\Phi_2)_2 = \frac{1}{4} \{ \sum_{ikjl} a_i b_i | a_k a_j a_l | \cdot | b_k b_j b_l | - \sum_{ikjl} a_i b_k | a_k a_j a_l | | b_i b_j b_l | \}.$$

Da $i, k, j, l = 1, 2, 3$ ist, so ist leicht zu ersehen, dass die Glieder der letzten Summe gleich Null sind, wenn $i \neq k$ ist. Folglich haben wir:

$$(\Phi_2)_2 = \frac{1}{4} \{ \sum_i a_i b_i \cdot \sum_{kjl} | a_k a_j a_l | \cdot | b_k b_j b_l | - \sum_{ijl} a_i b_i | a_i a_j a_l | \cdot | b_i b_j b_l | \} = \Phi_3 \Phi,$$

da $\Phi_3 = | a_1 a_2 a_3 | \cdot | b_1 b_2 b_3 |$ ist.

4. Es ist für jede Dyadensumme Φ :

$$(5) \quad \Phi_2 \overset{2}{\wedge} \Phi = (\Phi_c \times \Phi)_s \Phi - \Phi \times \Phi_c \times \Phi,$$

wenn $\overset{2}{\wedge}$ die doppelte vektorielle Multiplikation, Φ_c die Konjugierte zu Φ , Φ_s den Skalar (oder erste Invariante) von Φ bedeuten.

Beweis. Wir dürfen voraussetzen, dass in (4) die α_i ($i = 1, 2, 3$) ein orthogonales System von Einheitsvektoren bilden. Dann ergibt eine leichte Rechnung, dass:

$$(6) \quad \Phi_2 \overset{2}{\wedge} \Phi = \Psi_s \Phi - \Phi \times \Psi$$

ist, wenn

$$\Psi = \sum_{i=1}^3 \mathbf{b}_i \mathbf{b}_i$$

ist. Man erhält aber sofort, dass

$$\Phi_c \times \Phi = \sum_{ik} \mathbf{b}_i \alpha_i \times \alpha_k \mathbf{b}_k = \sum_i \mathbf{b}_i \mathbf{b}_i = \Psi$$

ist, woraus (5) folgt.