

## Zarys teorii równań całkowych.

(Dokończenie).

### III.

Metoda art. II jest o tyle niedoskonała, że daje rozwiązanie równania całkowego tylko w ograniczonym obszarze parametru  $\lambda$ . Ten obszar zapełniony jest wyłącznie takimi wartościami, że przy ich użyciu istnieją skończone (zbieżne) rozwiązania.

Trzeba się teraz uwolnić od tego ograniczenia i postarać się o formę rozwiązania przypominającą wypadki poszczególne rozważane w art. I. Do tego prowadzi metoda *Fredholma*, którą tu rozwiniemy.

Zauważmy wyznacznik

$$\overline{D}_n(l) = \begin{vmatrix} 1-lK_{11}, & -lK_{12}, & \dots, & -lK_{1n} \\ -lK_{21}, & 1-lK_{22}, & \dots, & -lK_{2n} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ -lK_{n1}, & -lK_{n2}, & \dots & 1-lK_{nn} \end{vmatrix}$$

w którym  $K_{\alpha\beta}$  są wielkości dane skończone, a  $l$  parametrem dowolnym.

Położmy dla uproszczenia

$$\begin{vmatrix} K\rho_1\rho_1, & K\rho_1\rho_2, & \dots, & K\rho_1\rho_r \\ K\rho_2\rho_1, & K\rho_2\rho_2, & \dots, & K\rho_2\rho_r \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ K\rho_r\rho_1, & K\rho_r\rho_2, & \dots, & K\rho_r\rho_r \end{vmatrix} = K \begin{pmatrix} \rho_1\rho_2 \dots \rho_r \\ \rho_1\rho_2 \dots \rho_r \end{pmatrix}^{**})$$

to wyznacznik  $D_n(l)$  rozwinięty podług potęg  $l$  przedstawi się w ten sposób

$$\begin{aligned} \bar{D}_n(l) &= 1 - \sum_{\rho_1} K \binom{\rho_1}{\rho_1} \cdot l + \sum_{\rho_1 < \rho_2} K \binom{\rho_1\rho_2}{\rho_1\rho_2} \cdot l^2 \\ &- \sum_{\rho_1 < \rho_2 < \rho_3} K \binom{\rho_1\rho_2\rho_3}{\rho_1\rho_2\rho_3} \cdot l^3 + \dots + (-1)^{n+1} \sum_{\rho_1 < \rho_2 \dots < \rho_n} K \binom{\rho_1\rho_2 \dots \rho_n}{\rho_1\rho_2 \dots \rho_n} l^n. \end{aligned}$$

W każdej z tych sum bierze się  $\rho_1, \rho_2, \dots, \rho_n$  z szeregu liczb 1, 2, 3, ...,  $n$ .

Z sumy  $\sum_{\rho_1 < \rho_2 < \dots < \rho_r}$  zauważmy jeden dodajnik

$$l^r \cdot K \begin{pmatrix} t_1, t_2, \dots, t_r \\ t_1, t_2, \dots, t_r \end{pmatrix}.$$

Gdy w wyznaczniku mają elementy—jak tutaj—znaczkki  $t_\alpha, t_\beta$ , z których pierwszy wskazuje numer wiersza, drugi zaś numer kolumny, a  $(t_1, t_2, \dots, t_n)$  zmienimy na dowolną permutację, to wyznacznik nie zmienia swej wartości.

Takich permutacyj

$$(1) \quad (P_i), \quad i=1, 2, \dots, r!$$

jest  $r!$  Gdy więc tak utworzone wyznaczniki w ilości  $r!$  dodamy do siebie i sumę podzielimy przez  $r!$  będziemy mogli napisać

$$(2) \quad l^r K \begin{pmatrix} t_1, t_2, \dots, t_r \\ t_1, t_2, \dots, t_r \end{pmatrix} = \frac{l^r}{r!} \sum_{(r!)} K \begin{pmatrix} t_1, t_2, \dots, t_r \\ t_1, t_2, \dots, t_r \end{pmatrix}.$$

\*)  $\rho_\lambda$  z pierwszego wiersza w  $K$ , zestawione z wszystkimi  $\rho$  wiersza drugiego w  $K$ , daje elementy

$$(\rho_\lambda\rho_1), (\rho_\lambda\rho_2), \dots, (\rho_\lambda\rho_r)$$

wiersza  $\lambda$ -go w wyznaczniku naznaczonym przez  $K$ .

Suma odnosi się tu do wszystkich permutacyj (1) utworzonych z liczb  $t_1, t_2, \dots, t_r$ .

Uzupełnijmy teraz permutacje (1) do zbioru wszystkich  $r^r$  warjacyj z powtórzeniami. W tych uzupełniających zestawieniach znajdować się będą — w każdej z nich — identyczne sobie  $t_\alpha$ . A więc wyznacznik utworzony na podstawie każdej z tych uzupełniających warjacyj będzie zerem. Mimo tego dodajmy sumę tych wszystkich znikających wyznaczników do sumy zawartej w (2) i połączmy teraz

$${}^r K \begin{pmatrix} t_1, t_2, \dots, t_r \\ t_1, t_2, \dots, t_r \end{pmatrix} = \frac{1}{r!} \sum_{(r^r)} K \begin{pmatrix} t_1, t_2, \dots, t_r \\ t_1, t_2, \dots, t_r \end{pmatrix}.$$

W ten sam sposób postąpimy z wszystkimi dodajnikami sumy

$$\sum_{\rho_1 < \rho_2 < \dots < \rho_r}$$

Wtedy mieć będziemy

$$(3) \quad \sum_{\rho_1 < \rho_2 < \dots < \rho_r} {}^l K \begin{pmatrix} \rho_1 \rho_2 \dots \rho_r \\ \rho_1 \rho_2 \dots \rho_r \end{pmatrix} = \frac{1}{r!} \sum_{(n^r)} K \begin{pmatrix} \rho_1, \rho_2, \dots, \rho_r \\ \rho_1, \rho_2, \dots, \rho_r \end{pmatrix},$$

gdzie suma po prawej stronie odnosi się do wszystkich  $n^r$  warjacyj z powtórzeniami utworzonych z liczb  $1, 2, 3, \dots, n$ .

Elementom  $K_{\rho_\alpha \rho_\beta}$  nadajmy takie znaczenie:

Dana jest funkcja  $K(s, t)$  dwóch zmiennych  $s, t$  od siebie niezależnych, skończona i ciągła w obszarze  $(s, t) = (a \dots b)$ ,  $a < b$  (rzeczywiste).

$(t_{\rho_\alpha}, t_{\rho_\beta})$  uważajmy za miejsce znaczące się w obszarze  $(s, t) = (a \dots b)$ ; a więc  $K(t_{\rho_\alpha}, t_{\rho_\beta})$  jest wartością funkcji  $K(s, t)$  na miejscu  $(t_{\rho_\alpha}, t_{\rho_\beta})$ . Miejsca te, których jest  $n^2$ , później stosownie zdefiniujemy.

Mając to, uważajmy na chwilę

$$(4) \quad K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \dots s_r \\ s_1 s_2 \dots s_r \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} K(s_1 s_1), K(s_1 s_2), \dots, K(s_1 s_r) \\ K(s_2 s_1), K(s_2 s_2), \dots, K(s_2 s_r) \\ \cdot \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \\ K(s_r s_1), K(s_r s_2), \dots, K(s_r s_r) \end{vmatrix}$$

za funkcję  $r$  od siebie niezależnych zmiennych  $s_1, s_2, \dots, s_r$ , z których każda przebiega obszar  $(a \dots b)$ . Ten obszar  $(a \dots b)$  każdej ze zmiennych podzielimy na  $(n+1)$  równych części punktami

$$t_1 = a, t_2 = a + \delta, \dots, t_{n+1} = b.$$

Położmy

$$\delta = (t_{\rho_{k+1}} - t_{\rho_k}) = \Delta t_{\rho_k}, \quad k=1, 2, \dots, n$$

i

$$l^r = \lambda^r \delta^r = \lambda^r \Delta t_{\rho_1} \cdot \Delta t_{\rho_2} \dots \Delta t_{\rho_n},$$

gdzie teraz  $\lambda$  ma być dowolnym parametrem. Odnosząc (3) do funkcji (4)  $r$  zmiennych  $s_1, s_2, \dots, s_r$ , położymy

$$\begin{aligned} & \lambda^r \delta^r \sum_{\rho_1 < \rho_2 < \dots < \rho_r} K \left( \begin{matrix} t_{\rho_1}, t_{\rho_2}, \dots, t_{\rho_r} \\ t_{\rho_1}, t_{\rho_2}, \dots, t_{\rho_r} \end{matrix} \right) \\ &= \frac{\lambda^r}{r!} \sum_{(n^r)} K \left( \begin{matrix} t_{\rho_1} t_{\rho_2} \dots t_{\rho_r} \\ t_{\rho_1} t_{\rho_2} \dots t_{\rho_r} \end{matrix} \right) \Delta t_{\rho_1} \Delta t_{\rho_2} \dots \Delta t_{\rho_n} \end{aligned}$$

gdzie  $K t_{\rho_\alpha} t_{\rho_\beta} = K(t_{\rho_\alpha}, t_{\rho_\beta})$ .

Przejdźmy do  $n = \infty$ . W ostatniej relacji po prawej stronie odnosi się suma do wszystkich  $n^r$  warjacyj  $(t_{\rho_1}, t_{\rho_2}, \dots, t_{\rho_r})$  punktów  $(t_1, t_2, \dots, t_n)$  w ten sposób, że

$$\begin{array}{cccccccc} t_{\rho_1} & \text{brany} & \text{jest} & \text{z} & \text{obszaru} & (a \dots b) & \text{zmiennnej} & s_1, \\ t_{\rho_2} & " & " & " & " & " & " & s_2, \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ t_{\rho_r} & " & " & " & " & " & " & s_r \end{array}$$

funkcji  $K \left( \begin{matrix} s_1, s_2, \dots, s_r \\ s_1, s_2, \dots, s_r \end{matrix} \right)$ .

Na podstawie zatym definicji  $r$ -krotnej całki określonej, jako granicy sumy, mamy

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \delta^r \lambda^r \sum_{\rho_1 < \rho_2 < \dots < \rho_r} = \frac{\lambda^r}{r!} \int_a^b \int_a^b \dots \int_a^b K \left( \begin{matrix} s_1 s_2 \dots s_r \\ s_1 s_2 \dots s_r \end{matrix} \right) ds_1 ds_2 \dots ds_r$$

Mamy zatym wracając do funkcji  $K(s, t)$ , taki rezultat:  
Wyznacznik

$$(5) \quad D_n(\lambda) = \begin{vmatrix} 1 - \delta\lambda K(s_1 s_1), & -\delta\lambda K(s_1 s_2), & \dots & -\delta\lambda K(s_1 s_n) \\ -\delta\lambda K(s_2 s_1), & 1 - \delta\lambda K(s_2 s_2), & \dots & -\delta\lambda K(s_2 s_n) \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ -\delta\lambda K(s_n s_1), & -\delta\lambda K(s_n s_2), & \dots & 1 - \delta\lambda K(s_n s_n) \end{vmatrix}$$

w którym  $\lambda$  jest dowolnym parametrem, a  $s_1 = a$ ,  $s_2 = a + \delta$ , ...  $s_n = b - \delta$  są punktami podziału obszaru  $(a \dots b)$  na  $(n+1)$  równych sobie części  $\delta$ , każdej ze zmiennych  $s, t$  funkcji  $K(s, t)$ , dąży — gdy  $n = \infty$  do granicy, przedstawiającej się szeregiem nieskończonym

$$(6) \quad \left\{ \begin{aligned} & \lim_{n \rightarrow \infty} D_n(\lambda) = \\ & = D(\lambda) = 1 - \frac{\lambda}{1!} \int_a^b K(s_1 s_1) ds + \frac{\lambda^2}{2!} \int_a^b \int_a^b K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \\ s_1 s_2 \end{pmatrix} ds_1 ds_2 \\ & + \dots + (-1)^m \frac{\lambda^m}{m!} \int_a^b \int_a^b \dots \int_a^b K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \dots s_m \\ s_1 s_2 \dots s_m \end{pmatrix} ds_1 ds_2 \dots ds_m + \dots \end{aligned} \right.$$

Ale trzeba rozstrzygnąć, czy i w jaki sposób ta granica jest zbieżną. *Hadamard* udowodnił takie twierdzenie.

Gdy w wyznaczniku  $D_\mu$  stopnia  $\mu$ -go wszystkie jego elementy  $a_{\alpha\beta}$  są takie, że

$$|a_{\alpha\beta}| \leq M, \quad \alpha \geq \beta = 1, 2, \dots, \mu,$$

gdzie  $M$  jest skończoną, dodatnią wielkością, to

$$|D_\mu| \leq \sqrt{\mu!} \cdot M^\mu.$$

Przyjmijmyż, że cały zapas wartości funkcji  $K(s, t)$  w obszarze  $(s, t) = (a \dots b)$  jest taki, że tam

$$|K(s, t)| < M,$$

$M$  jest znowu skończoną dodatnią wielkością.

Wtedy mamy w (6)

$$\left| \int_a^b K(s_1 s_1) ds_1 \right| < M \cdot (b-a),$$

a stosując dalej dopiero co przytoczone twierdzenie *Hadamarda* do wyrażeń zawartych pod całkami w (6), dostajemy

$$\left| \int_a^b \int_a^b K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \\ s_1 s_2 \end{pmatrix} ds_1 ds_2 \right| < \sqrt{2} M^2 (b-a)^2$$

. . . . .

$$\left| \int_a^b \int_a^b \dots \int_a^b K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \dots s_\mu \\ s_1 s_2 \dots s_\mu \end{pmatrix} ds_1 ds_2 \dots ds_\mu \right| < \sqrt{\mu} M^\mu (b-a)^\mu$$

. . . . .

a zatem jest

$$\begin{aligned} |D(\lambda)| &< 1 + |\lambda| M \cdot (b-a) + \frac{|\lambda|^2}{2!} M^2 (b-a)^2 + \dots \\ &\dots + \frac{|\lambda^\mu|}{\mu!} \sqrt{\mu} M^\mu (b-a)^\mu + \dots \\ &= 1 + u_1 + u_2 + u_3 + \dots \end{aligned}$$

a dalej

$$\lim_{\mu \rightarrow \infty} \frac{u_{\mu+1}}{u_\mu} = \lim_{\mu \rightarrow \infty} \frac{|\lambda| \cdot M}{\sqrt{\mu+1}} (b-a) \sqrt{\left(1 + \frac{1}{\mu}\right)^\mu} = \lim_{\mu \rightarrow \infty} \frac{|\lambda| \cdot M}{\sqrt{\mu+1}} \cdot \sqrt{e}$$

a więc = zero przy każdej skończonej wartości parametru  $\lambda$ . Z tego wynika:  $D(\lambda)$  jest — gdy  $(s, t) = (a \dots b)$  — bezustannie zbieżnym szeregiem w parametrze  $\lambda$ .

## IV.

Przejdźcie z wyznacznika  $D_n(\lambda)$  do jego granicy  $D(\lambda)$ , czym zajmowaliśmy się w art. poprzedzającym, dozwoli nam teraz rozwiązać niejednorodne równanie *Fredholma*

$$(1) \quad f(s) = \varphi(s) - \lambda \int_a^b K(s, t) \varphi(t) dt$$

w którym o  $K(s, t)$ ,  $f(s)$  i  $\lambda$  zatrzymujemy założenia uczynione w art. I.

Podzielmy obszar  $(a \dots b)$  na  $n$  równych części  $\delta = \frac{b-a}{n}$  punktami

$$s_1 = a + \delta, \quad s_2 = a + 2\delta, \quad \dots, \quad s_n = a + n\delta.$$

Gdy  $s = s_p$ , mamy z (1)

$$f(s_p) = \varphi(s_p) - \lambda \int_a^b K(s_p, t) \cdot \varphi(t) dt,$$

albo na podstawie definicji całki określonej, jako granicy sumy

$$f(s_p) = \varphi(s_p) - \lim_{n \rightarrow \infty} \left\{ \delta \lambda \sum_{q=1}^n K(s_p, s_q) \varphi(s_q) \right\}$$

$$p = 1, 2, 3, \dots, n.$$

Przy skończonym  $n$  mamy przybliżenia

$$(2) \quad \varphi(s_p) - \delta \sum_{q=1}^n \varphi(s_q) \lambda K(s_p, s_q) = f(s_p)$$

$$p = 1, 2, \dots, n.$$

Mamy tu  $n$  równań linjowych niejednorodnych o niewiadomych

$$\varphi(s_1), \varphi(s_2), \dots, \varphi(s_n).$$

Wspólnym mianownikiem tych niewiadomych będzie wyznacznik

$$D_n(\lambda)$$

który rozważaliśmy w art. poprzedzającym.

Szukajmy licznika niewiadomej  $\varphi(s_p)$ .

W  $p$ -tym pionie wyznacznika  $D_n(\lambda)$  mamy elementy

$$-\delta\lambda K(s_1 s_p), -\delta\lambda K(s_2 s_p), \dots, 1 - \delta\lambda K(s_p s_p), \\ \dots - \delta\lambda K(s_n s_p);$$

nazwijmy je krótko

$$a_{1p}, a_{2p}, \dots, a_{pp}, \dots, a_{np}$$

to licznikiem tym będzie

$$D_{n,p}(\lambda) = \\ \frac{\partial D_n(\lambda)}{\partial a_{1p}} f(s_1) + \frac{\partial D_n(\lambda)}{\partial a_{2p}} f(s_2) + \dots + \frac{\partial D_n(\lambda)}{\partial a_{np}} f(s_n) \\ = D_n(\lambda) \cdot f(s_p) \\ + \lambda \left\{ \sum_{\alpha=1}^n K(s_p s_\alpha) f(s_\alpha) \delta - \frac{\lambda}{1!} \sum_{\alpha=1}^n \sum_{\beta=1}^n K \begin{pmatrix} s_p s_\beta \\ s_\alpha s_\beta \end{pmatrix} f(s_\alpha) \delta^2 \right. \\ \left. + \frac{\lambda^2}{2!} \sum_{\alpha=1}^n \sum_{\beta=1}^n \sum_{\gamma=1}^n K \begin{pmatrix} s_p s_\beta s_\gamma \\ s_\alpha s_\beta s_\gamma \end{pmatrix} f(s_\alpha) \delta^3 - \dots \right\}$$

Przejdźmy i tu do granicy  $n = \infty$ .

$D_n(\lambda)$  przejdzie na  $D(\lambda)$ .

Każda suma — gdy się uwzględni, że w  $\mu$ -krotnej sumie mamy  $\delta^{\mu}$  — przejdzie na całkę.

$$s_\alpha, \text{ do którego się } \sum_{\alpha=1}^n \text{ odnosi, nazwijmy } t \\ s_\beta, \text{ " " " } \sum_{\beta=1}^n \text{ " " } s_1 \\ s_\gamma, \text{ " " " } \sum_{\gamma=1}^n \text{ " " } s_2 \\ \text{i t. d.}$$

Punkt  $s_p$ , który teraz może być dowolnym punktem wewnątrz obszaru  $(a \dots b)$  nazwijmy  $s$ .

$$\delta^{\mu} \text{ kładziemy} = ds_1 ds_2 \dots ds_{\mu-1} dt.$$



Wtedy mieć będziemy

$$\lim_{n=\infty} D_{n,p}(\lambda) = D(\lambda) \cdot f(s) + \\ + \lambda \int_a^b [K(s,t) - \frac{\lambda}{1!} \int_a^b K \begin{pmatrix} ss_1 \\ ts_1 \end{pmatrix} ds_1 + \frac{\lambda^2}{2!} \int_a^b \int_a^b K \begin{pmatrix} ss_1 s_2 \\ ts_1 s_2 \end{pmatrix} ds_1 ds_2 + \dots] f(t) dt .$$

Szereg, który tu mamy w nawiasie, okaże się znowu za zastosowaniem twierdzenia Hadamarda bezustannie zbieżnym w  $\lambda$ , gdy  $(s, t) = (a \dots b)$ .

Nazywają go  $D \begin{pmatrix} s \\ t, \lambda \end{pmatrix}$ .

Gdy do granicy  $n = \infty$  przeszliśmy, to każde z równań (2) zastępuje teraz równanie Fredholma (1); zatem jego rozwiązaniem powinno być

$$\varphi(s) = \frac{\lim_{n=\infty} D_{n,p}(\lambda)}{D(\lambda)}$$

czyli

$$(3) \quad \varphi(s) = f(s) + \lambda \int_a^b \frac{D \begin{pmatrix} s \\ t, \lambda \end{pmatrix}}{D(\lambda)} f(t) \cdot dt$$

z zastrzeżeniem, że  $D(\lambda) \neq 0$ .

Położmy

$$(4) \quad \frac{D \begin{pmatrix} s \\ t, \lambda \end{pmatrix}}{D(\lambda)} = K(s, t, \lambda)$$

to napiszemy (3) w formie

$$(5) \quad \varphi(s) = f(s) + \lambda \int_a^b K(s, t, \lambda) f(t) dt.$$

A teraz sprawdzimy, że  $\varphi(s)$  o formie (5) jest w istocie rozwiązaniem równania całkowego.

Wyznacznik

$$(6) \quad K \begin{pmatrix} ss_1 s_2 \dots s_\mu \\ ts_1 s_2 \dots s_\mu \end{pmatrix} = K(st) \cdot K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \dots s_\mu \\ s_1 s_2 \dots s_\mu \end{pmatrix} + \Delta \mu \begin{pmatrix} s \\ t \mid s_1 s_2 \dots s_\mu \\ s_1 s_2 \dots s_\mu \end{pmatrix},$$

gdzie

$$\Delta_{\mu} \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} \begin{matrix} s_1 s_2 \dots s_{\mu} \\ s_1 s_2 \dots s_{\mu} \end{matrix} = \begin{vmatrix} 0 & K(ss_1), & K(ss_2), & \dots, & K(ss_{\mu}) \\ K(s_1 t), & K(s_1 s_1), & K(s_1 s_2), & \dots, & K(s_1 s_{\mu}) \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ K(s_{\mu} t), & K(s_{\mu} s_1), & K(s_{\mu} s_2), & \dots, & K(s_{\mu} s_{\mu}) \end{vmatrix}.$$

Możemy więc napisać

$$D \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} \lambda = K(s, t) - \frac{\lambda}{1!} \int_a^b [K(st) \cdot K(s_1 s_1) + \Delta_1] ds_1 \\ + \frac{\lambda^2}{2!} \int_a^b \int_a^b [K(st) K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \\ s_1 s_2 \end{pmatrix} + \Delta_2] ds_1 ds_2 - \dots,$$

albo

$$(7) \quad D \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} \lambda = K(s, t) D(\lambda) + R(s, t),$$

gdzie

$$(8) \quad R(s, t) = - \frac{\lambda}{1!} \int_a^b \Delta_1 ds_1 + \frac{\lambda^2}{2!} \int_a^b \int_a^b \Delta_2 ds_1 ds_2 + \dots$$

Rozwijając  $\Delta_{\mu}$  podług wiersza pierwszego, mamy

$$\Delta_{\mu} = \sum_{p=1}^{\mu} (-1)^p K(s, s_p) \cdot K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \dots s_p & \dots s_{\mu} \\ t & s_1 \dots s_{p-1}, \dots s_{\mu} \end{pmatrix}.$$

Dając tu w każdym wyznaczniku tej sumy wiersz  $p$ -ty na miejsce wiersza pierwszego, mamy

$$\Delta_{\mu} = - \sum_{p=1}^{\mu} K(s, s_p) K \begin{pmatrix} s_p s_1 s_2 \dots s_{p-1} s_{p+1}, \dots s_{\mu} \\ t & s_1 s_2 \dots s_{p-1} s_{p+1} \dots s_{\mu} \end{pmatrix}$$

Zastąpmy tu

$$s_p, s_{p+1}, s_{p+2}, \dots, s_{\mu}$$

przez

$$\tau, s_p, s_{p+1}, \dots, s_{\mu-1},$$

to sumowanie da  $\mu$  równych sobie wyrażeń i mieć będziemy

$$\Delta_{\mu} = -\mu \cdot K(s, \tau) \cdot K \begin{pmatrix} \tau s_1 s_2 \dots s_{p-1} s_p \dots s_{\mu-1} \\ t & s_1 s_2 \dots s_{p-1} s_p \dots s_{\mu-1} \end{pmatrix}.$$

Kładąc tu analogicznie, jak w (6)

$$K \begin{pmatrix} \tau s_1 s_2 \dots s_{p-1} s_p \dots s_{\mu-1} \\ t s_1 s_2 \dots s_{p-1} s_p \dots s_{\mu-1} \end{pmatrix} =$$

$$K(\tau, t) K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \dots s_{\mu-1} \\ s_1 s_2 \dots s_{\mu-1} \end{pmatrix} + \Delta_{\mu} \begin{pmatrix} \tau \\ t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_1 s_2 \dots s_{\mu-1} \\ s_1 s_2 \dots s_{\mu-1} \end{pmatrix},$$

dostajemy

$$\Delta_{\mu} =$$

$$-\mu K(s\tau) K(\tau t) \cdot K \begin{pmatrix} s_1 s_2 \dots s_{\mu-1} \\ s_1 s_2 \dots s_{\mu-1} \end{pmatrix},$$

$$-\mu K(s\tau) \Delta_{\mu} \begin{pmatrix} \tau \\ t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_1 s_2 \dots s_{\mu-1} \\ s_1 s_2 \dots s_{\mu-1} \end{pmatrix},$$

$$\mu = 1, 2, 3, \dots, \quad \Delta_0 = 0.$$

Po wstawieniu tak przedstawionych  $\Delta_{\mu}$  w (7) okaże się, że

$$R(s, t) = \lambda \cdot D(\lambda) \int_a^b K(s\tau) K(\tau, t) d\tau$$

$$+ \lambda \int_a^b K(s\tau) \cdot R(\tau, t) d\tau.$$

Ze związku zaś (7) mamy

$$R(\tau, t) = D \begin{pmatrix} \tau \\ t \end{pmatrix} \lambda - K(\tau, t) D(\lambda).$$

Teraz — wracając do (7) — mieć będziemy

$$D \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} \lambda - D(\lambda) K(st) =$$

$$\lambda \cdot D(\lambda) \int_a^b K(s, \tau) K(\tau, t) d\tau$$

$$+ \lambda \int_a^b K(s, \tau) \left[ D \begin{pmatrix} \tau \\ t \end{pmatrix} \lambda - K(\tau, t) D(\lambda) \right] d\tau.$$

Stąd po uproszczeniu i podzieleniu przez  $D(\lambda)$ , wynika

$$K(s, t, \lambda) - K(st) = \lambda \int_a^b K(s, \tau) K(\tau, t, \lambda) d\tau$$

[związek (P), art. II], a to dowodzi że funkcja  $\varphi(s)$  zdefiniowana w (5) jest rzeczywiście rozwiązaniem równania całkowego.

Lwów.

Prof. Józef Pużyna.

GABINET MATEMATYCZNY  
Towarzystwa Naukowego Warszawskiego