

P. 269



Tadeusz Klecha

**NAPRĘŻENIOWE FALE POWIERZCHNIOWE
W NIEJEDNORODNYM OŚRODKU
SPRĘŻYSTYM**

3/2002



WARSZAWA 2002

<http://rcin.org.pl>

ISSN 0208-5658

Praca wpłynęła do Redakcji dnia 20 grudnia 2001 r.

Praca recenzowana



57256



Na prawach rękopisu

Instytut Podstawowych Problemów Techniki PAN
Nakład 100 egz. Ark. wyd.0,75 Ark. druk. 1,0
Oddano do drukarni w lutym 2002 r.

ATOS - Poligrafia-Reklama, W-wa, ul. Jana Kazimierza 35/37

<http://rcin.org.pl>

Naprężeniowe fale powierzchniowe w niejednorodnym ośrodku sprężystym.

Słowa kluczowe: nieliniowy problem własny, uogólniony problem własny, niejednorodna izotropowa i anizotropowa półprzestrzeń sprężysta, fale powierzchniowe naprężeniowe, liczba falowa, równania dyspersji, twierdzenia o istnieniu i jednoznaczności fali powierzchniowej, problematyka małych niejednorodności, teoria perturbacji Friedrichsa, B -holomorficzna teoria operatorów T. Kato; izotropia prosta, transversalna; twierdzenie Gurtina-Ignaczaka, anizotropia ogólna – model T. Roźnowskiego.

1. Wstęp

W pracy [1] był badany problem propagacji naprężeniowych fal powierzchniowych zarówno w niejednorodnym izotropowym ośrodku jak również w niejednorodnym anizotropowym ośrodku sprężystym jako pewien nieliniowy problem własny. Wychodząc z naprężeniowych równań ruchu (por. Ignaczak [2]) dla ośrodka niejednorodnego pokazano, że prędkość i amplituda propagującej się fali powierzchniowej jest funkcją analityczną liczby falowej s . Do dowodu użyto B -holomorficznej teorii perturbacji operatorów liniowych w szczególności różniczkowych zaproponowaną przez T. Kato [3], a polegającej na konstrukcji form, których domknięcia generują rodzinę B -holomorficznych operatorów. Z twierdzenia T. Kato (B -kryterium) zastosowanego do przypadku naprężeniowych fal powierzchniowych, w którym wektor amplitudy i prędkości fali spełniają uogólniony problem własny postaci $A(s)\alpha - \lambda B\alpha = 0$ wynika, że wektor α jest analityczny w całej dziedzinie określoności s . To samo dotyczy prędkości fali propagującej się w ośrodku sprężystym. Ponadto w pracy [1] zbadano szczególny przypadek niejednorodności, gdy moduł Poissona jest ograniczoną funkcją głębokości półprzestrzeni klasy $C^2[0, +\infty)$. Wykazano istnienie i jedyność takiej fali (por. [4], [5]).

W pracy [6] rozwiązano problem propagacji fali powierzchniowej używając teorii funkcji Greena. Stosując twierdzenie o punkcie stałym wykazano istnienie fal powierzchniowych dla dużych liczb falowych s . W tejże pracy użyto metody perturbacji operatorów proponowanej przez K. O. Friedrichsa (por. [7]), dla analizy małych niejednorodności w przypadku gdy a) gęstość oraz

b) moduł ścinania spełniają założenie „małej niejednorodności”. Wektor amplitudy naprężeniowej fali powierzchniowej znaleziono w postaci szeregow potęgowych zmiennej ε (małego parametru), a także wykazano, że prędkość fali jest funkcją analityczną małego parametru ε i liczby falowej s . W niniejszej pracy zbadano istnienie fal powierzchniowych w przypadku „słabo” niejednorodnej anizotropowej półprzestrzeni sprężystej. W tym celu została użyta metoda perturbacji widma dyskretnego oraz metoda perturbacji segmentu widma dyskretnego zaproponowana przez K.O. Friedrichsa.

Zaproponowana metoda małego parametru w szczególności rozwiązuje problem a) prostej izotropii, b) transversalnej izotropii i c) ogólnej anizotropii. W pracy uogólniono przypadek transversalnej anizotropii Roźnowskiego (por. [8] praca habilitacyjna T. Roźnowskiego, 1990).

2. Liniowe równanie przemieszczeniowe i naprężeniowe elastyczności dla ciała anizotropowego i niejednorodnego

Nasze rozważania opieramy na następujących związkach:

1. liniowych zależnościach kinematycznych

$$\varepsilon_{ij}(x, t) = \frac{1}{2}(u_{i,j}(x, t) + u_{j,i}(x, t)) = u_{(i,j)}(x, t) \quad (2.1)$$

2. równaniach równowagi dynamicznej pędu:

$$\sigma_{ij,j}(x, t) + F_i(x, t) = \rho(x)\ddot{u}_i(x, t), \quad \sigma_{ij} = \sigma_{ji} \quad (2.2)$$

3. równaniach konstytutywnych

$$\sigma_{ij}(x, t) = c_{ijkl}(x)\varepsilon_{kl}(x, t) \quad (2.3)$$

lub

$$\varepsilon_{ij}(x, t) = \kappa_{ijkl}(x)\sigma_{kl}(x, t)$$

4. warunkach nierozdzielczości

$$e_{pkle}e_{qmn}\varepsilon_{km,ln} = 0 \quad (2.4)$$

Przez podstawienie (2.3)₁ i (2.1) do (2.2) otrzymamy równanie przemieszczeniowe ruchu ośrodka (w warunkach izotermicznych)

$$[C_{ijkl}(x)u_{k,i}(x, t)]_{,j} + \rho(x)(f_i(x, t) - \ddot{u}_i) = 0 \quad (2.5)$$

Eliminując u_i i ε_{ij} z równań (2.1)-(2.3) możemy napisać równanie ruchu ośrodka w naprężeniach (w warunkach izotermicznych)

$$2\kappa_{ijkl}(x)\ddot{\sigma}_{kl}(x, t) = [\varrho^{-1}(x)\sigma_{ik,k}(x, t)]_{,j} + [\varrho^{-1}(x)\sigma_{jk,k}(x, t)]_{,i} + [\varrho^{-1}(x)F_i(x, t)]_{,j} + [\varrho^{-1}(x)F_j(x, t)]_{,i} \quad (2.6)$$

W powyższych równaniach zastosowano oznaczenia:

- u_i – składowa wektora przemieszczenia,
- ε_{ij} – składowa tensora odkształcenia,
- σ_{ij} – składowa tensora naprężenia,
- x – zmienna przestrzenna (x_1, x_2, x_3) lub (x, y) w układzie współrzędnych prostokątnych
- t – czas,
- e_{pkl} – tensor alternatywny – symbol permutacji, (2.7)
- $C_{ijkl}(x)$ – tensor 4-go rzędu modułów sprężystości jako funkcja współrzędnej przestrzennej,
- $\kappa_{ijkl}(x)$ – tensor 4-go rzędu modułów podatności jako funkcja współrzędnej przestrzennej,
- $\varrho(x)$ – gęstość ośrodka,
- $F_i(x, t) = \varrho(x)f_i(x, t)$ – siła masowa.

Z symetrii macierzy $[\sigma_{ij}]$ i $[\varepsilon_{ij}]$ wynikają związki

$$C_{ijkl} = C_{jikl} = C_{jilk},$$

które redukują liczbę niezależnych współczynników sprężystości z 81 do 36. Następny związek

$$C_{ijkl} = C_{klij}$$

powoduje dalsze zmniejszenie liczby współczynników do 21.

Ciało wykazujące właściwości transversalnej anizotropii jest opisywane przez 5 różnych parametrów sprężystości. Żąda się ponadto spełnienia warunku silnej eliptyczności w postaci

$$C_{ijkl}a_i b_k a_j b_l > 0$$

dla każdej pary wektorów a i b .

Inne oznaczenia: kropka nad symbolem oznacza różniczkowanie względem czasu, indeksy po przecinku wskazują różniczkowanie cząstkowe względem zmiennych przestrzennych.

Jeżeli $G_{ij}(x, t)$ jest rozwiązaniem równania (2.6) przy jednorodnych warunkach początkowych, wówczas wektor przemieszczenia wyraża się równaniem (J. Ignaczak, 1963, por. [2]).

$$u_i(x, t) = \varrho^{-1}(x) \int_0^t (1 - \tau) [\sigma_{ij,j}(x, \tau) + F_i(x, \tau)] d\tau. \quad (2.8)$$

Związek (2.8) został uogólniony przez M. E. Gurtina, 1964, tak, że obejmuje niejednorodne warunki początkowe i ma postać (por. [8], [9]):

$$u_i(x, t) = \varrho^{-1}(x) \int_0^t (1 - \tau) [\sigma_{ij,j}(x, \tau) + F_i(x, \tau)] d\tau + u_{i|_{t=0}} + t \dot{u}_{i|_{t=0}}. \quad (2.9)$$

W 1963 roku J. Ignaczak wyprowadził naprężeniowe równania ruchu dla dowolnego anizotropowego ośrodka w postaci (2.6) gdzie $\kappa_{ijkl} = \kappa_{ijkl}(x)$ jest tensorem podatności sprężystej zależnym od x . J. Ignaczak oraz M. Gurtin wykazali, że układ ten jest podstawowym dynamicznym układem naprężeniowym, to znaczy, że jeżeli znany jest tensor $\sigma_{ij} = \sigma_{ij}(x, t)$ spełniający (2.6) to przemieszczenie oblicza się według wzoru (2.9). Korzystając z równania (2.6) J. Ignaczak sformułował problem fal Rayleigha w niejednorodnej izotropowej i sprężystej półprzestrzeni poszukując rozwiązań dwuwymiarowych naprężeniowych równań przy założeniu, że deformacja jest płaska, czyli $u_3 = 0$ w zbiorze $U = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2: x_1 \in \mathbb{R} \wedge x_2 \in (0, +\infty)\}$ przy czym naprężenia na brzegu spełniają związki

$$\begin{aligned} \sigma_{22}(x_1, 0, \tau) &= \sigma_{12}(x_1, 0, \tau) = 0 \\ \sigma_{22}(x_1, \infty, \tau) &= \sigma_{11}(x_1, \infty, \tau) = \sigma_{12}(x_1, 0, \tau) = 0. \end{aligned} \quad (2.10)$$

tutaj τ jest bezwymiarowym czasem.

3. Fale powierzchniowe w anizotropowej, niejednorodnej półprzestrzeni sprężystej

Rozważmy dwuwymiarowe naprężeniowe równania ruchu dla niejednorodnej anizotropowej półprzestrzeni sprężystej:

$$2\kappa_{ijkl}(x) \frac{\partial^2}{\partial t^2} \ddot{\tau}_{kl}(x, t) = [\varrho^{-1}(x) \tau_{ik,k}(x, t)]_{,j} + [\varrho^{-1}(x) \tau_{jkk}(x, t)]_{,i} \quad (3.1)$$

gdzie $\tau_{kl} = \tau_{kl}(x, t)$, $(i, j, k, l = 1, 2)$, $x = (x_1, x_2)$ jest poszukiwanym polem naprężeń (por. [2]). Tensor κ_{ijkl} jest zadany 4-wskaźnikowym polem tensorowym, spełniającym warunki:

a) symetrii:

$$\kappa_{ijkl} = \kappa_{jikl} = \kappa_{sjtk} = \kappa_{ikij} \quad (3.2)$$

b) silnej eliptyczności:

$$\kappa_{ijkl} a_i b_k a_j b_l > 0 \quad (3.3)$$

dla dowolnych wektorów \mathbf{a} , \mathbf{b} , zaś $\varrho(x)$ oznacza gęstość ośrodka sprężystego.

Zakładamy, że funkcje $\kappa_{ijkl}(x)$, $\varrho(x)$ ($i = 1, 2$) zależą od x_2 i są ograniczonymi funkcjami klasy $C^2[0, \infty)$.

W półprzestrzeni sprężystej:

$$U = \left\{ (x_1, x_2): |x_1| < \infty, x_2 \geq 0 \right\} \quad (3.4)$$

poszukujemy rozwiązania $\tau_{kl}(x, t)$ równania (3.1) w postaci:

$$\begin{aligned} \tau_{11} &= \alpha_{11}(x_2) \exp[i(sx_1 - t\sqrt{\lambda})] \\ \tau_{22} &= \alpha_{22}(x_2) \exp[i(sx_1 - t\sqrt{\lambda})] \\ \tau_{12} &= i\alpha_{12}(x_2) \exp[i(sx_1 - t\sqrt{\lambda})] \quad \text{dla } t \in \langle 0, +\infty \rangle, \end{aligned} \quad (3.5)$$

gdzie $i = \sqrt{-1}$, $s > 0$, $\lambda > 0$ spełniającego warunki:

$$\tau_{22}(x_1, 0, t) = \tau_{12}(x_1, 0, t) = 0 \quad \text{dla } x_1 \in \mathbf{R}, t \in \langle 0, +\infty \rangle \quad (3.6)$$

$$\tau_{22}(x_1, \infty, t) = \tau_{12}(x_1, \infty, t) = \tau_{11}(x_1, \infty, t) = 0 \quad \text{dla } x_1 \in \mathbf{R}, t \in \langle 0, +\infty \rangle \quad (3.7)$$

Po podstawieniu (3.5) do (3.1) i wykorzystaniu warunków (3.6) i (3.7) oraz symetrii tensora τ problem propagacji fali powierzchniowej redukujemy do badania uogólnionego problemu własnego

$$\mathbf{A}(s)\boldsymbol{\alpha} - \lambda\mathbf{B}\boldsymbol{\alpha} = 0 \quad (3.8)$$

gdzie $\boldsymbol{\alpha} = [\alpha_{11} \ \alpha_{12} \ \alpha_{22}]^T$,

$$\mathbf{A}(s) = \begin{bmatrix} \frac{s^2}{\varrho} & \frac{s}{\varrho}D & 0 \\ -sD\frac{1}{\varrho} & \frac{s^2}{\varrho} - D\frac{1}{\varrho}D & s\frac{1}{\varrho}D \\ 0 & -sD\frac{1}{\varrho} & -D\frac{1}{\varrho}D \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} C_1 & C_2 & C_4 \\ C_2 & C_3 & C_5 \\ C_4 & C_5 & C_6 \end{bmatrix} \quad (3.9)$$

$$\begin{aligned} C_1 &= \kappa_{1111}(x_2), & C_2 &= 2\kappa_{1112}(x_2), \\ C_3 &= 4\kappa_{1212}(x_2), & C_4 &= \kappa_{1122}(x_2), \\ C_5 &= 2\kappa_{1222}(x_2), & C_6 &= \kappa_{2222}(x_2). \\ D &= \frac{d}{dx_2}. \end{aligned} \quad (3.10)$$

Dziedzina operatorów A i B są zbiory

$$\begin{aligned} \text{dom } A &= \left\{ \alpha: \alpha \in C^2[0, \infty) \times C^2[0, \infty) \times C^2[0, \infty); \right. \\ &\quad \left. \alpha_{12}(0) = \alpha_{22}(0) = \alpha_{12}(\infty) = \alpha_{22}(\infty) = \alpha_{11}(\infty) = 0 \right\} \quad (3.11) \\ \text{dom } B &= \left\{ \alpha: \alpha \in C^2[0, \infty) \times C^2[0, \infty) \times C^2[0, \infty) \right\} \end{aligned}$$

Rozpatrywany przypadek anizotropowości półprzestrzeni zawiera a) izotropię prostą, b) izotropię poprzeczną oraz c) ogólną anizotropię [por [8]].

Ponieważ $\kappa_{ijkl}(x_2)$ są ograniczonymi funkcjami klasy $C^2[0, \infty)$ więc funkcje $C_1(x_2)$, $C_2(x_2)$, ..., $C_6(x_2)$ też są ograniczonymi funkcjami klasy $C^2[0, \infty)$. Podobnie gęstość ośrodka $\rho(x_2)$ jest także ograniczoną funkcją klasy $C^2[0, \infty)$.

Jeżeli

$$C_1 = \frac{1-\nu}{2\mu}, C_2 = \frac{-\nu}{2\mu}, C_3 = \frac{1-\nu}{2\mu}, C_4 = 0, C_5 = 0, C_6 = \frac{1}{\mu},$$

oraz odpowiednio

$$C_1 = -B_1(x_2), C_2 = 0, C_3 = 2B_2(x_2), C_4 = -4f(x_2), C_5 = 0, C_6 = B(x_2)f(x_2)g(x_2)$$

to otrzymujemy odpowiednio izotropię prostą i transversalną izotropię (por. [8]). Parametry: $B(x_2)$, $B_1(x_2)$, $B_2(x_2)$, $f(x_2)$, $g(x_2)$ są zdefiniowane przez T. Rożnowskiego w pracy [8].

Ponieważ macierz B jest dodatnio określona więc dla każdego $x_2 \in (0, +\infty)$ zachodzą związki

$$\begin{aligned} C_1(x_2) &:= \kappa_{1111}(x_2) \geq \kappa_{1111}^{\min} = d_1 > 0 \\ C_1 C_3 - C_2^2 &:= \kappa_{1111}(x_2)\kappa_{1212}(x_2) - \kappa_{1112}^2(x_2) \geq d_2 > 0 \\ \det B(x_2) &\geq d_3 > 0 \end{aligned} \quad (3.12)$$

gdzie d_1 , d_2 , d_3 są pewnymi dodatnimi liczbami rzeczywistymi.

4. Perturbacja widma dyskretnego w przypadku „małej” anizotropii

Łatwo sprawdzić, że w przestrzeni Hilberta z normą

$$\|\alpha\| = \int_0^{\infty} (|\alpha_{11}|^2 + |\alpha_{22}|^2 + |\alpha_{12}|^2) dx_2 < +\infty \quad (4.1)$$

operatory

$$A_0 := \begin{bmatrix} \frac{s^2}{\rho_0} & \frac{s}{\rho_0} D & 0 \\ -\frac{s}{\rho_0} D & \frac{s^2}{\rho_0} - \frac{1}{\rho_0} D^2 & \frac{s}{\rho_0} D \\ 0 & -\frac{s}{\rho_0} D & -\frac{1}{\rho_0} D^2 \end{bmatrix} \quad (4.2)$$

$$B_0 := \begin{bmatrix} \kappa_{1111} & 2\kappa_{1112} & \kappa_{1122} \\ 2\kappa_{1112} & 4\kappa_{1212} & 2\kappa_{1222} \\ \kappa_{1122} & 2\kappa_{1222} & \kappa_{2222} \end{bmatrix} \quad (4.3)$$

(Elementy macierzy B_0 : κ_{1111} , κ_{1112} , κ_{1122} , κ_{1212} , κ_{1222} , κ_{2222} są const oraz spełniają warunki by macierz B_0 była dodatnio określona) są operatorami hermitowskimi.

Łatwo wykazać, że uogólniony problem własny

$$(A_0 - \lambda_0 B_0)\alpha_0 = 0 \quad (4.4)$$

gdzie wektor amplitudy $\alpha_0 = [\alpha_{11}^0, \alpha_{22}^0, \alpha_{12}^0]^T$ spełnia warunki brzegowe

$$\begin{cases} \alpha_{12}^0(0) = \alpha_{22}^0(0) = 0 \\ \alpha_{11}^0(\infty) = \alpha_{12}^0(\infty) = \alpha_{22}^0(\infty), \end{cases} \quad (4.5)$$

ma niepuste widmo dyskretne.

Wartość własna $\lambda_0 = C_{OR}^2 \cdot s^2$ związana z prędkością C_{OR} fali Rayleigha propagującej się w anizotropowym ośrodku ($s > 0$ – liczba falowa) generuje jednowymiarową podprzestrzeń własną postaci

$$\alpha_0 = c \begin{bmatrix} \alpha_{11}^0 \\ \alpha_{22}^0 \\ \alpha_{12}^0 \end{bmatrix}, \quad c \neq 0 \quad (4.6)$$

Ponieważ wartość własna λ_0 jest prostą wartością własną, zatem równanie

$$(A_0 - \lambda_0 B_0)\alpha = g \quad (4.7)$$

ma rozwiązanie dla dowolnego $g \perp \alpha_0$ spełniającego warunki zgodności dwuwymiarowej teorii sprężystości.

Niech problem własny

$$[A_0 - \lambda(B_0 + \varepsilon B_1)]\alpha_\varepsilon = 0 \quad (4.8)$$

ma wartość własną postaci:

$$\lambda_\varepsilon = \lambda_0 + \varepsilon \lambda_1 + \varepsilon^2 \lambda_2 + \dots \quad (4.9)$$

oraz wektor własny postaci:

$$\alpha_\varepsilon = \alpha_0 + \varepsilon \alpha_1 + \varepsilon^2 \alpha_2 + \dots \quad (4.10)$$

Są one funkcjami analitycznymi zmiennej ε oraz są zbieżne dla dostatecznie małego parametru ε .

Operator B_1 występujący w (4.7) jest postaci

$$B_1 \equiv \begin{bmatrix} \kappa_{1111}(x_2)^{(1)} & 2\kappa_{1112}(x_2)^{(1)} & \kappa_{1122}(x_2)^{(1)} \\ 2\kappa_{1112}(x_2)^{(1)} & 4\kappa_{1212}(x_2)^{(1)} & 2\kappa_{1222}(x_2)^{(1)} \\ \kappa_{1122}(x_2)^{(1)} & 2\kappa_{1222}(x_2)^{(1)} & \kappa_{2222}(x_2)^{(1)} \end{bmatrix}$$

jest hermitowskim operatorem dodatnio określonym.

Elementy macierzy B_1 są ograniczonymi funkcjami zmiennej x_2 , klasy $C^2[0, \infty)$.

Podstawiając (4.9) i (4.10) do równania

$$A_0 \lambda_\epsilon = \lambda_\epsilon (B_0 + \epsilon B_1) \alpha_\epsilon \quad (4.11)$$

otrzymujemy układ

$$\begin{cases} (A_0 - \lambda_0 B_0) \alpha_0 = 0 \\ (A_0 - \lambda_0 B_0) \alpha_1 = [\lambda_0 B_1 + \lambda_1 B_0] \alpha_0 \\ (A_0 - \lambda_0 B_0) \alpha_2 = \lambda_0 B_1 \alpha_1 + \lambda_1 [B_0 \alpha_1 + B_1 \alpha_0] + \lambda_2 B_0 \alpha_0 \\ \dots \end{cases} \quad (4.12)$$

Jest oczywiste, że wektor α_ϵ w tych równaniach jest określony niejednoznacznie, a z dokładnością do czynnika, który może być dowolną funkcją zależną od ϵ . Ponieważ $\alpha_0 \neq 0$ więc mnożnik ten może być określony z warunku, że $\|\alpha_\epsilon\| = 1$ dla dostatecznie małych ϵ . A zatem

$$(\alpha_0, \alpha_\epsilon) = 1, \quad (4.13)$$

skąd wynika, że iloczyny skalarne

$$(\alpha_0, \alpha_1) = (\alpha_0, \alpha_2) = \dots = 0 \quad (4.14)$$

Mnożąc skalarnie pierwsze równanie (4.12) przez α_1 , drugie przez α_0 i odejmując stronami otrzymujemy

$$\lambda_1 = -\lambda_0 \frac{(B_1 \alpha_0, \alpha_0)}{(B_0 \alpha_0, \alpha_0)} \quad (4.15)$$

Postępując podobnie otrzymamy

$$\lambda_2 = -\lambda_0 \frac{(B_1 \alpha_0, \alpha_0)}{(B_0 \alpha_0, \alpha_0)} - \lambda_1 \frac{\{(B_0 \alpha_1, \alpha_0) + (B_1 \alpha_0, \alpha_0)\}}{(B_0 \alpha_0, \alpha_0)} \quad (4.16)$$

zaś

$$\begin{aligned} \alpha_1 &= [A_0 - \lambda_0 B_0]^{-1} \{ \lambda_0 B_0 \alpha_0 + \lambda_1 B_0 \alpha_0 \} \\ \alpha_2 &= [A_0 - \lambda_0 B_0]^{-1} \{ \lambda_0 B_0 \alpha_0 + \lambda_1 [B_0 \alpha_1 + B_1 \alpha_0] + \lambda_2 B_0 \alpha_0 \} \end{aligned} \quad (4.17)$$

W przypadku gdy

$$A_0 = A_0(s; \varrho_0) = \begin{bmatrix} \frac{s^2}{\varrho_0} & \frac{s}{\varrho_0} D & 0 \\ -\frac{s}{\varrho_0} D & \frac{s^2}{\varrho_0} - \frac{1}{\varrho_0} D^2 & \frac{s}{\varrho_0} D \\ 0 & -\frac{s}{\varrho_0} D & -\frac{1}{\varrho_0} D^2 \end{bmatrix} \quad (4.18)$$

$$B_0 = B_0(\mu_0, \nu_0) = \begin{bmatrix} \frac{1 - \nu_0}{2\mu_0} & \frac{-\nu_0}{2\mu_0} & 0 \\ -\frac{\nu_0}{2\mu_0} & \frac{1 - \nu_0}{2\mu_0} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{\mu_0} \end{bmatrix} \quad (4.19)$$

Konstrukcja ciągu α_i , $i = 0, 1, 2, \dots$ sprowadza się do znalezienia pewnego operatora $(A_0 - \lambda_0 B_0)^{-1}$ określonego na podprzestrzeni H ortogonalnej do wektora α_0 . Tutaj

$$\begin{aligned} \alpha_0 := \begin{bmatrix} \alpha_{11}^0 \\ \alpha_{21}^0 \\ \alpha_{22}^0 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} -\beta_0 \left[e^{-x_2 h_2} - \frac{-2 + \omega_0(1 - 2\kappa_0)}{2 - \omega} e^{-x_2 h_2} \right] \\ \beta_0 \left[e^{-x_2 h_2} - e^{-x_2 h_1} \right] \\ -\frac{2}{s} \frac{\beta_0}{2 - \Omega} h_1 \left[e^{-x_2 h_2} - e^{-x_2 h_1} \right] \end{bmatrix} = \\ &= \beta_0 \begin{bmatrix} -\left[e^{-x_2 h_2} - \frac{-2 + \omega_0(1 - 2\kappa_0)}{2 - \omega} e^{-x_2 h_2} \right] \\ \left[e^{-x_2 h_2} - e^{-x_2 h_1} \right] \\ -\frac{2}{s} \frac{1}{2 - \Omega} h_1 \left[e^{-x_2 h_2} - e^{-x_2 h_1} \right] \end{bmatrix}, \quad \beta_0 \neq 0 \end{aligned} \quad (4.20)$$

gdzie $\kappa_0 = \frac{1 - 2\nu_0}{2 - \nu_0}$, $\beta_0 = const$, $h_1 = s\sqrt{1 - \omega\kappa_0}$, $h_2 = s\sqrt{1 - \omega}$, zaś ω spełnia równanie $(2 - \omega)^2 = 4\sqrt{(1 - \omega)(1 - \omega\kappa_0)}$. Jest przy tym jedynym pierwiastkiem rzeczywistym.

Między prędkością fali C_{OR} , a μ_0 , ϱ_0 , ω zachodzi relacja

$$C_{OR} = \mu_0^{1/2} \varrho_0^{-1/2} \omega^{1/2} \quad (4.21)$$

Aby wyznaczyć $(A_0 - \lambda_0 B_0)^{-1}$ rozpatrujemy równanie

$$(A_0 - \lambda_0 B_0)\alpha = g \quad (4.22)$$

gdzie $g = (g_{11}, g_{22}, g_{12})$ jest pewnym wektorem przestrzeni H spełniającym związek

1. $(g, \alpha) = 0$ oraz

2. warunek zgodności

$$-\ddot{g}_{11} + s^2 g_{22} - s \dot{g}_{12} = 0$$

Wektor amplitudy α spełnia także warunek zgodności dwuwymiarowej teorii sprężystości.

Można wykazać, że

$$\alpha(x_2) = \int_0^\infty \begin{bmatrix} K_{11}(x_2, t) & K_{12}(x_2, t) & K_{13}(x_2, t) \\ K_{21}(x_2, t) & K_{22}(x_2, t) & K_{23}(x_2, t) \\ K_{31}(x_2, t) & K_{32}(x_2, t) & K_{33}(x_2, t) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} g_{11}(t) \\ g_{22}(t) \\ g_{12}(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} d_1 g_{11}(x_2) \\ 0 \\ d_2 \dot{g}_{11}(x_2) + d_2 g_{13}(x_2) \end{bmatrix} \quad (4.23)$$

gdzie

$$K_{11}(x_2, t) = \begin{cases} \frac{\tilde{a}_2 \tilde{b}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1}(x_2-t)} + \frac{\tilde{a}_2 \tilde{b}_1 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1}(x_2+t)} + \frac{2\tilde{a}_4 \tilde{b}_1 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} \cdot \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1 t} + \sqrt{1-\omega_1 \kappa_1} x_2)} + \frac{2\tilde{a}_4 \tilde{b}_2 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} \cdot \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1} t + \sqrt{1-\omega_1} x_2)} + \frac{\tilde{a}_4 \tilde{b}_2 (\tilde{c}_2 + \tilde{c}_1)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} \text{ dla } 0 \leq t \leq x_2, \\ \frac{\tilde{a}_2 \tilde{b}_1 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1}(x_2+t)} + \tilde{a}_2 \tilde{b}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1}(t-x_2)} + \\ + \frac{2\tilde{a}_4 \tilde{b}_1 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1 t} + \sqrt{1-\omega_1 \kappa_1} x_2)} + \frac{2\tilde{a}_2 \tilde{b}_2 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1} t + \sqrt{1-\omega_1} x_2)} + \\ + \frac{\tilde{a}_4 \tilde{b}_2 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \tilde{a}_4 \tilde{b}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(t-x_2)} \text{ dla } x_2 \leq t < +\infty \end{cases}$$

$$K_{12}(x_2, t) = \begin{cases} \frac{\tilde{a}_3 \tilde{b}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1}(x_2-t)} + \frac{\tilde{a}_3 \tilde{b}_1 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1}(x_2+t)} + \frac{2\tilde{a}_5 \tilde{b}_1 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} \cdot \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1 t} + \sqrt{1-\omega_1 \kappa_1} x_2)} + \tilde{a}_5 \tilde{b}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2-t)} + \frac{\tilde{a}_5 \tilde{b}_2 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} \cdot \\ \cdot e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \frac{2\tilde{a}_3 \tilde{b}_2 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1} t + \sqrt{1-\omega_1} x_2)} \text{ dla } 0 \leq t \leq x_2, \\ \frac{\tilde{a}_3 \tilde{b}_1 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1}(x_2+t)} + \tilde{a}_3 \tilde{b}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1}(t-x_2)} + \\ + \frac{2\tilde{a}_5 \tilde{b}_1 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1 t} + \sqrt{1-\omega_1 \kappa_1} x_2)} + \frac{\tilde{a}_5 \tilde{b}_2 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1}(x_2+t)} + \\ + \frac{\tilde{a}_5 \tilde{b}_2 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(t-x_2)} + \frac{2\tilde{a}_3 \tilde{b}_2 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1 \kappa_1} t + \sqrt{1-\omega_1} x_2)} \text{ dla } x_2 \leq t < +\infty \end{cases}$$

$$K_{13}(x_2, t) = \begin{cases} \tilde{a}_1 \tilde{b}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2-t)} - \frac{\tilde{a}_1 \tilde{b}_1 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \frac{2\tilde{a}_1 \tilde{b}_1 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} - \tilde{a}_1 \tilde{b}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2-t)} + \frac{\tilde{a}_1 \tilde{b}_2 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} \\ \cdot e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} - \frac{2\tilde{a}_1 \tilde{b}_2 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } 0 \leq t \leq x_2, \\ - \frac{\tilde{a}_1 \tilde{b}_1 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} - \tilde{a}_1 \tilde{b}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(t-x_2)} + \\ + \frac{2\tilde{a}_1 \tilde{b}_1 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \frac{\tilde{a}_1 \tilde{b}_2 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \\ \tilde{a}_1 \tilde{b}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(t-x_2)} - \frac{2\tilde{a}_1 \tilde{b}_2 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } x_2 \leq t < +\infty \end{cases}$$

$$K_{21}(x_2, t) = \begin{cases} \tilde{a}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2-t)} + \frac{\tilde{a}_2 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \frac{2\tilde{a}_2 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \tilde{a}_4 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2-t)} + \frac{\tilde{a}_4 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} \\ \cdot e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \frac{2\tilde{a}_2 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } 0 \leq t \leq x_2, \\ \frac{\tilde{a}_2 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \tilde{a}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(t-x_2)} + \\ + \frac{2\tilde{a}_2 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \frac{\tilde{a}_4 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \\ \tilde{a}_4 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(t-x_2)} + \frac{2\tilde{a}_2 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } x_2 \leq t < +\infty \end{cases}$$

$$K_{22}(x_2, t) = \begin{cases} \tilde{a}_3 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2-t)} + \frac{\tilde{a}_3 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \frac{2\tilde{a}_3 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \tilde{a}_5 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2-t)} + \frac{\tilde{a}_5 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} \\ \cdot e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \frac{2\tilde{a}_3 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } 0 \leq t \leq x_2, \\ \frac{\tilde{a}_3 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \tilde{a}_3 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(t-x_2)} + \\ + \frac{2\tilde{a}_3 \tilde{c}_2}{\tilde{c}_1 - \tilde{c}_2} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \frac{\tilde{a}_5 (\tilde{c}_1 + \tilde{c}_2)}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \\ \tilde{a}_5 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(t-x_2)} + \frac{2\tilde{a}_3 \tilde{c}_1}{\tilde{c}_2 - \tilde{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } x_2 \leq t < +\infty \end{cases}$$

$$K_{23}(x_2, t) = \begin{cases} \bar{a}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2-t)} - \frac{\bar{a}_1(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \frac{2\bar{a}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} \cdot \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} - \bar{a}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2-t)} + \frac{\bar{a}_1(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} \cdot \\ \cdot e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} - \frac{2\bar{a}_1\bar{c}_1}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } 0 \leq t \leq x_2, \\ - \frac{\bar{a}_1(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} - \bar{a}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(t-x_2)} + \\ + \frac{2\bar{a}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \frac{\bar{a}_1(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \\ \bar{a}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(t-x_2)} - \frac{2\bar{a}_1\bar{c}_1}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } x_2 \leq t < +\infty \end{cases}$$

$$K_{31}(x_2, t) = \begin{cases} \bar{a}_2\bar{c}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2-t)} + \frac{\bar{a}_2(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)\bar{c}_1}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \frac{2\bar{a}_4\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} \cdot \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \bar{a}_4\bar{c}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2-t)} + \frac{\bar{a}_4\bar{c}_2(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} \cdot \\ \cdot e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \frac{2\bar{a}_2\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } 0 \leq t \leq x_2, \\ \frac{\bar{a}_2\bar{c}_1(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} - \bar{a}_2\bar{c}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(t-x_2)} + \\ + \frac{2\bar{a}_4\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \frac{\bar{a}_4\bar{c}_2(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} - \\ \bar{a}_4\bar{c}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(t-x_2)} + \frac{2\bar{a}_2\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } x_2 \leq t < +\infty \end{cases}$$

$$K_{32}(x_2, t) = \begin{cases} \bar{a}_3\bar{c}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2-t)} + \frac{\bar{a}_3(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \frac{2\bar{a}_5\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} \cdot \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \bar{a}_5\bar{c}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2-t)} + \frac{\bar{a}_5\bar{c}_2(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} \cdot \\ \cdot e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} + \frac{2\bar{a}_3\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } 0 \leq t \leq x_2, \\ \frac{\bar{a}_3\bar{c}_1(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} - \bar{a}_3\bar{c}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(t-x_2)} + \\ + \frac{2\bar{a}_5\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \frac{\bar{a}_5\bar{c}_2(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} - \\ \bar{a}_5\bar{c}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(t-x_2)} + \frac{2\bar{a}_3\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } x_2 \leq t < +\infty \end{cases}$$

$$K_{33}(x_2, t) = \begin{cases} \bar{a}_1\bar{c}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2-t)} - \frac{\bar{a}_1(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \frac{2\bar{a}_1\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} \cdot \\ \cdot e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} - \bar{a}_1\bar{c}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2-t)} + \frac{\bar{a}_1\bar{c}_2(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} \cdot \\ \cdot e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} - \frac{2\bar{a}_1\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } 0 \leq t \leq x_2, \\ - \frac{\bar{a}_1\bar{c}_1(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(x_2+t)} + \bar{a}_1\bar{c}_1 e^{-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}(t-x_2)} + \\ + \frac{2\bar{a}_1\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_1 - \bar{c}_2} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1}t + \sqrt{1-\omega_1\kappa_1}x_2)} + \frac{\bar{a}_1\bar{c}_2(\bar{c}_1 + \bar{c}_2)}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(x_2+t)} - \\ \bar{a}_1\bar{c}_2 e^{-s\sqrt{1-\omega_1}(t-x_2)} - \frac{2\bar{a}_1\bar{c}_1\bar{c}_2}{\bar{c}_2 - \bar{c}_1} e^{-s(\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}t + \sqrt{1-\omega_1}x_2)} \quad \text{dla } x_2 \leq t < +\infty \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \bar{a}_1 &= -\frac{\varrho_1(2-\omega_1)}{2\omega_1^2(1-\kappa_1)(1-\nu_1)s}, \\ \bar{a}_2 &= \frac{1}{2s^3\omega_1(1-\kappa_1)\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}} \left[\frac{-s^2(1-\omega_1)\varrho_1(2-\omega_1)}{\omega_1(1-\nu_1)} + \right. \\ &\quad \left. - \frac{s^2\varrho_1(1-\omega_1)[\omega_1(1-\nu_1)-2]}{\omega_1(1-\nu_1)} + s^2(1-\omega_1\kappa_1) \left(\frac{\varrho_1(2-\omega_1)}{\omega_1(1-\nu_1)} + \varrho_1 \right) \right], \\ \bar{a}_3 &= \frac{1}{2s^3\omega_1(1-\kappa_1)\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}} \left[-\varrho_1 s^2(1-\omega_1\kappa_1) + \frac{s^2\varrho_1(1-\omega_1)[\omega_1(1-\nu_1)-2]}{\omega_1(1-\nu_1)} \right], \\ \bar{a}_4 &= \frac{-1}{2s^3\omega_1(1-\kappa_1)\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}} \left[\frac{-s^2(1-\omega_1)\varrho_1(2-\omega_1)}{\omega_1(1-\nu_1)} + \right. \\ &\quad \left. + s^2(1-\omega_1) \left(\frac{\varrho_1(2-\omega_1)}{\omega_1(1-\nu_1)} + \varrho_1 \right) - \frac{s^2\varrho_1(1-\omega_1)[\omega_1(1-\nu_1)-2]}{\omega_1(1-\nu_1)} \right], \\ \bar{a}_5 &= \frac{-1}{2s^2\omega_1(1-\kappa_1)\sqrt{1-\omega_1\kappa_1}} \left[-\varrho_1 s^2(1-\omega_1) + \frac{s^2\varrho_1(1-\omega_1)[\omega_1(1-\nu_1)-2]}{\omega_1(1-\nu_1)} \right], \\ \tilde{b}_1 &= \frac{2(1-\omega_1\kappa_1)}{\omega_1-2} + \frac{\omega_1}{\omega_1-2}, \\ \tilde{b}_2 &= \frac{2(1-\omega_1)}{\omega_1-2} + \frac{\omega_1}{\omega_1-2}, \\ \tilde{c}_1 &= \left[(-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1})^3 \left(-\frac{\omega_1(1-\nu_1)}{s^3(\omega_1-1)(\omega_1-2)} \right) + \right. \\ &\quad \left. - s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1} \left(\frac{\omega_1\nu_1-2}{2s(\omega_1-1)} - \frac{\omega_1^2(1-\nu_1)}{2s(\omega_1-1)(\omega_1-2)} \right) \right] \\ \tilde{c}_2 &= \left[(-s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1})^3 \left(-\frac{\omega_1(1-\nu_1)}{s^3(\omega_1-1)(\omega_1-2)} \right) + \right. \\ &\quad \left. + s\sqrt{1-\omega_1\kappa_1} \left(\frac{2-\omega_1\nu_1}{2s(\omega_1-1)} + \frac{\omega_1^2(1-\nu_1)}{2s(\omega_1-1)(\omega_1-2)} \right) \right] \\ d_1 &= \frac{2\varrho_1(2\omega_1\nu_1-\omega_1-2)}{s^2\omega_1(\omega_1-2)(1-\nu_1)}, \\ d_2 &= \frac{2\varrho_1(2-\omega_1\nu_1)}{s^3(\omega_1-1)(\omega_1-2)}, \\ d_3 &= \frac{2\varrho_1}{s^2(\omega_1-1)}. \end{aligned}$$

Literatura

- [1] T. Klecha, Surface stress waves in a nonhomogeneous elastic half-space, Part I. General results based on spectral analysis. Existence and analyticity theorems. Arch. Mech., **48**, 3, 493 - 512, 1996.

- [2] J. Ignaczak, Zagadnienia zupełności dla naprężeniowych równań ruchu w liniowej teorii sprężystości, Rozprawa habilitacyjna, Biblioteka IPPT PAN, W-wa 1963.
- [3] T. Kato, Perturbation theory for linear operators, Springer Verlag – Berlin, Heidelbergn New York, 1966.
- [4] T. Klecha, Propagation of surface waves in a nonhomogeneous anisotropic elastic semi space, Bull. Pol. Ac. Sci. tech. **46**, 2, 163-176, 1998.
- [5] T. Klecha, Existence and uniqueness of the solution to the problem of surface wave propagation in nonhomogeneous isotropic elastic half-space, Bull. Pol. Ac. Sci. tech. **47** 3, 221-225, 1999.
- [6] T. Klecha, Surface stress waves in a nonhomogeneous elastic half-space, Part II Existence of surface waves for an arbitrary variation of Poisson's ratio. Approximat solution based on perturbation methods. Arch. Mech. **48**, 3, 513-539, 1996.
- [7] Kurt O. Friedrichs, Perturbation of spectra in Hilbert Space, American Mathematica Society, Providence, Rhode Irland, 1965.
- [8] T. Roźnowski, Naprężeniowe fale powierzchniowe w półprzestrzeni sprężystej transwersalnie izotropowej niejednorodnej, Prace IPPT PAN, 1990 (rozprawa habilitacyjna).
- [9] A. C. Eringen, E. S. Suhubi, Elastodynamics, Vol II, Academic Press, NY 1975.
- [10] M. E. Gurtin, The Linear Theory of Elasticity in Encyclopedia of Physics, Vol VI a/ Springer Verlag, 1972.